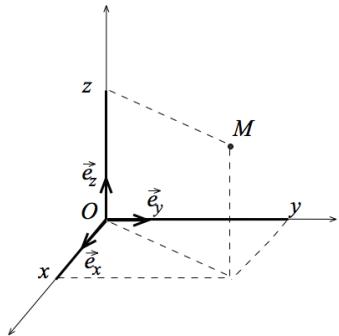


# Formulaire mathématique

## I. Systèmes de coordonnées

Coordonnées cartésiennes

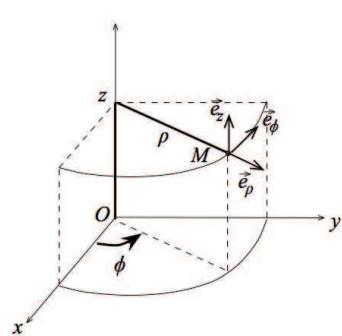


$$\overrightarrow{OM} = x \vec{e}_x + y \vec{e}_y + z \vec{e}_z. \quad (1)$$

$$d\vec{r} = dx \vec{e}_x + dy \vec{e}_y + dz \vec{e}_z. \quad (2)$$

$$d\tau = dx dy dz. \quad (3)$$

Coordonnées cylindriques

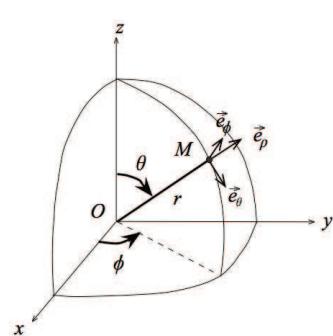


$$\overrightarrow{OM} = \rho \vec{e}_\rho + z \vec{e}_z. \quad (4)$$

$$d\vec{r} = d\rho \vec{e}_\rho + \rho d\phi \vec{e}_\phi + dz \vec{e}_z. \quad (5)$$

$$d\tau = \rho d\rho d\phi dz. \quad (6)$$

Coordonnées sphériques



$$\overrightarrow{OM} = r \vec{e}_r. \quad (7)$$

$$d\vec{r} = dr \vec{e}_r + r d\theta \vec{e}_\theta + r \sin \theta d\phi \vec{e}_\phi. \quad (8)$$

$$d\tau = r^2 \sin \theta dr d\theta d\phi. \quad (9)$$

## II. Gradient d'un champ scalaire $f(M)$

$$\overrightarrow{\text{grad}} f = \frac{\partial f}{\partial x} \vec{e}_x + \frac{\partial f}{\partial y} \vec{e}_y + \frac{\partial f}{\partial z} \vec{e}_z \quad (\text{coord. cartésiennes}). \quad (10)$$

$$\overrightarrow{\text{grad}} f = \frac{\partial f}{\partial \rho} \vec{e}_\rho + \frac{1}{\rho} \frac{\partial f}{\partial \phi} \vec{e}_\phi + \frac{\partial f}{\partial z} \vec{e}_z \quad (\text{coord. cylindriques}). \quad (11)$$

$$\overrightarrow{\text{grad}} f = \frac{\partial f}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} \vec{e}_\theta + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \phi} \vec{e}_\phi \quad (\text{coord. sphériques}). \quad (12)$$

## III. Divergence d'un champ vectoriel $\vec{A}(M)$

$$\text{div } \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} \quad (\text{coord. cartésiennes}). \quad (13)$$

$$\text{div } \vec{A} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial(\rho A_\rho)}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial A_\phi}{\partial \phi} + \frac{\partial A_z}{\partial z} \quad (\text{coord. cylindriques}). \quad (14)$$

$$\text{div } \vec{A} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial(r^2 A_r)}{\partial r} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial(A_\theta \sin \theta)}{\partial \theta} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial A_\phi}{\partial \phi} \quad (\text{coord. sphériques}). \quad (15)$$

## IV. Rotationnel d'un champ vectoriel $\vec{A}(M)$

$$\vec{\text{rot}} \vec{A} = \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \vec{e}_x + \left( \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \vec{e}_y + \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \vec{e}_z \quad (\text{coord. cartésiennes}). \quad (16)$$

$$\vec{\text{rot}} \vec{A} = \left( \frac{1}{\rho} \frac{\partial A_z}{\partial \phi} - \frac{\partial A_\phi}{\partial z} \right) \vec{e}_\rho + \left( \frac{\partial A_\rho}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial \rho} \right) \vec{e}_\phi + \frac{1}{\rho} \left( \frac{\partial [\rho A_\phi]}{\partial \rho} - \frac{\partial A_\rho}{\partial \phi} \right) \vec{e}_z \quad (\text{coord. cylindriques}). \quad (17)$$

$$\begin{aligned} \vec{\text{rot}} \vec{A} = & \frac{1}{r \sin \theta} \left( \frac{\partial [A_\phi \sin \theta]}{\partial \theta} - \frac{\partial A_\theta}{\partial \phi} \right) \vec{e}_r + \frac{1}{r} \left( \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial A_r}{\partial \phi} - \frac{\partial [r A_\phi]}{\partial r} \right) \vec{e}_\theta \\ & + \frac{1}{r} \left( \frac{\partial [r A_\theta]}{\partial r} - \frac{\partial A_r}{\partial \theta} \right) \vec{e}_\phi \end{aligned} \quad (\text{coord. sphériques}). \quad (18)$$

## V. Laplacien d'un champ scalaire $f$

$$\Delta f := \text{div}(\overrightarrow{\text{grad}} f) \quad (19)$$

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} \quad (\text{coord. cartésiennes}). \quad (20)$$

$$\Delta f = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \left( \rho \frac{\partial f}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \Phi^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} \quad (\text{coord. cylindriques}). \quad (21)$$

$$\Delta f = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial f}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \left( \frac{\partial}{\partial \theta} \left[ \sin \theta \frac{\partial f}{\partial \theta} \right] + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial^2 f}{\partial \phi^2} \right) \quad (\text{coord. sphériques}). \quad (22)$$

## VI. Laplacien d'un champ vectoriel $\vec{A}(M)$

$$\Delta \vec{A} = \Delta A_x \vec{e}_x + \Delta A_y \vec{e}_y + \Delta A_z \vec{e}_z \quad (\text{coord. cartésiennes}). \quad (23)$$

## VII. Opérateur $(\vec{A} \cdot \overrightarrow{\text{grad}}) \vec{B}$

$$(\vec{A} \cdot \overrightarrow{\text{grad}}) \vec{B} = A_x \frac{\partial \vec{B}}{\partial x} + A_y \frac{\partial \vec{B}}{\partial y} + A_z \frac{\partial \vec{B}}{\partial z}. \quad (24)$$

## VIII. Relations vectorielles

$$\vec{A} \times \vec{B} = -\vec{B} \times \vec{A}. \quad (25)$$

$$\vec{A} \times \vec{A} = \vec{0}. \quad (26)$$

$$\vec{A} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) = 0. \quad (27)$$

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B} \cdot (\vec{C} \times \vec{A}) = \vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}). \quad (28)$$

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = (\vec{A} \cdot \vec{C}) \vec{B} - (\vec{A} \cdot \vec{B}) \vec{C}. \quad (29)$$

$$\text{div}(\vec{\text{rot}} \vec{A}) = 0. \quad (30)$$

$$\vec{\text{rot}}(\vec{\text{grad}} f) = \vec{0}. \quad (31)$$

$$\text{div}(\vec{\text{grad}} f) = \Delta f. \quad (32)$$

$$\vec{\text{grad}}(fg) = f \vec{\text{grad}} g + g \vec{\text{grad}} f. \quad (33)$$

$$\text{div}(f \vec{A}) = (\vec{\text{grad}} f) \cdot \vec{A} + f \text{div} \vec{A}. \quad (34)$$

$$\vec{\text{rot}}(f \vec{A}) = (\vec{\text{grad}} f) \times \vec{A} + f \vec{\text{rot}} \vec{A}. \quad (35)$$

$$\text{div}(\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{B} \cdot \vec{\text{rot}} \vec{A} - \vec{A} \cdot \vec{\text{rot}} \vec{B}. \quad (36)$$

$$\vec{\text{rot}}(\vec{\text{rot}} \vec{A}) = \vec{\text{grad}}(\text{div} \vec{A}) - \Delta \vec{A}. \quad (37)$$

$$\vec{\text{grad}}(\vec{A} \cdot \vec{B}) = \vec{A} \times \vec{\text{rot}} \vec{B} + \vec{B} \times \vec{\text{rot}} \vec{A} + (\vec{B} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{A} + (\vec{A} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{B}. \quad (38)$$

$$\vec{\text{rot}}(\vec{A} \times \vec{B}) = -\vec{B} \text{div} \vec{A} + \vec{A} \text{div} \vec{B} + (\vec{B} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{A} - (\vec{A} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{B}. \quad (39)$$

$$(\vec{v} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{v} = \vec{\text{grad}} \frac{v^2}{2} - \vec{v} \times \vec{\text{rot}} \vec{v}. \quad (40)$$

## IX. Opérateur nabla $\vec{\nabla}$

$\vec{\nabla}$  est un opérateur différentiel vectoriel défini en coordonnées cartésiennes par

$$\vec{\nabla} = \vec{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \vec{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z}. \quad (41)$$

Ainsi,

$$\vec{\nabla} f = \vec{e}_x \frac{\partial f}{\partial x} + \vec{e}_y \frac{\partial f}{\partial y} + \vec{e}_z \frac{\partial f}{\partial z} = \vec{\text{grad}} f, \quad (42)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \vec{e}_x \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial x} + \vec{e}_y \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial y} + \vec{e}_z \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial z} = \text{div} \vec{A}, \quad (43)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{A} = \vec{e}_x \times \frac{\partial \vec{A}}{\partial x} + \vec{e}_y \times \frac{\partial \vec{A}}{\partial y} + \vec{e}_z \times \frac{\partial \vec{A}}{\partial z} = \vec{\text{rot}} \vec{A}. \quad (44)$$

L'opérateur  $\vec{\nabla}$  n'est pas un vecteur et ne doit pas être considéré comme tel dans les calculs (il n'y a pas commutativité de la multiplication scalaire avec  $\vec{\nabla}$  par exemple).

## X. Variation d'un champ $\vec{A}(\vec{r})$ sur un déplacement infinitésimal $d\vec{r}$

$$d\vec{A} = (d\vec{r} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{A} \quad (\text{ou } d\vec{A} = (d\vec{r} \cdot \vec{\text{grad}}) \vec{A} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} dt \text{ si } \vec{A} \text{ dépend aussi de } t). \quad (45)$$

Rappel : pour un champ scalaire  $f(\vec{r})$ ,

$$df = d\vec{r} \cdot \vec{\text{grad}} f \quad (\text{ou } df = d\vec{r} \cdot \vec{\text{grad}} f + \frac{\partial f}{\partial t} dt \text{ si } f \text{ dépend aussi de } t). \quad (46)$$

Si  $\vec{r}$  est le rayon-vecteur en un point quelconque et  $\vec{A}$  est un champ constant,

$$\operatorname{div} \vec{r} = 3, \quad (47)$$

$$\operatorname{rot} \vec{r} = \vec{0}, \quad (48)$$

$$\overrightarrow{\operatorname{grad}} r = \frac{\vec{r}}{r} = \vec{e}_r, \quad (49)$$

$$\operatorname{div} \frac{\vec{r}}{r^3} = -\Delta \left( \frac{1}{r} \right) = 0, \quad (50)$$

$$\overrightarrow{\operatorname{grad}} \frac{1}{r} = -\frac{\vec{r}}{r^3}, \quad (51)$$

$$\operatorname{div} \left( \frac{\vec{A}}{r} \right) = \vec{A} \cdot \overrightarrow{\operatorname{grad}} \left( \frac{1}{r} \right) = -\frac{\vec{A} \cdot \vec{r}}{r^3}, \quad (52)$$

$$\Delta \left( \frac{\vec{A}}{r} \right) = \vec{0}. \quad (53)$$

## XI. Relations intégrales

- Soient  $(C)$  un chemin fermé,  $d\vec{\ell}$  un déplacement élémentaire sur la courbe  $(C)$  et  $(S)$  une surface quelconque (non fermée), s'appuyant sur  $(C)$ , dont la normale unitaire  $\vec{N}$  est orientée en concordance avec  $d\vec{\ell}$  (suivant la règle du tire-bouchon de Maxwell, par exemple). Alors,

$$\oint_{(C)} \vec{A} \cdot d\vec{\ell} = \iint_{(S)} (\operatorname{rot} \vec{A}) \cdot \vec{N} dS \quad (\text{théorème de Stokes}), \quad (54)$$

$$\oint_{(C)} f d\vec{\ell} = \iint_{(S)} (\vec{N} dS \times \overrightarrow{\operatorname{grad}} f). \quad (55)$$

- Soit  $(S)$  une surface fermée quelconque délimitant un domaine  $(D)$  et dont la normale unitaire  $\vec{N}$  est orientée vers l'extérieur. Alors,

$$\iint_{(S)} \vec{A} \cdot \vec{N} dS = \iiint_{(D)} \operatorname{div} \vec{A} d\tau \quad (\text{th. de Green-Ostrogradski}), \quad (56)$$

$$\iint_{(S)} f \vec{N} dS = \iiint_{(D)} \overrightarrow{\operatorname{grad}} f d\tau, \quad (57)$$

$$\iint_{(S)} \vec{N} dS \times \vec{A} = \iiint_{(D)} \operatorname{rot} \vec{A} d\tau. \quad (58)$$

