

PARTIE 1 /14

1.1 Période avec R et m /1

La dimension d'une période est un temps $[T] = T$, la dimension du rayon est une longueur $[R] = L$, la dimension de m est une masse $[m] = M$.

Ces trois grandeurs sont des grandeurs fondamentales du système international. À ce titre, elles sont indépendantes et aucune d'entre elles ne peut résulter d'une combinaison des deux autres

1.2 $T = f(R, g)$ /1

$$[T] = [R]^a \cdot [g]^b = T = L^a \cdot (L^b \cdot T^{-2b})$$

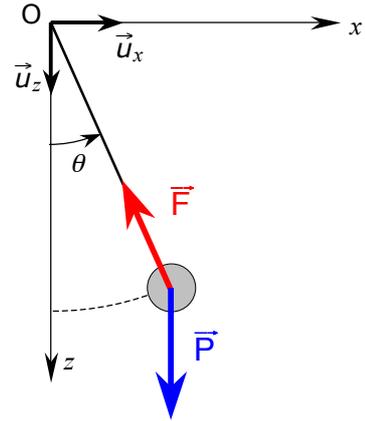
$$\text{d'où le système d'équation suivant : } \begin{cases} a + b = 0 \\ -2b = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = +1/2 \\ b = -1/2 \end{cases}$$

Finalement $T = k \cdot \sqrt{R/g}$

1.3 Inventaire des forces /1

La bille est soumise à :

- son poids $\vec{P} = m g \vec{u}_z$
- la force exercée par le fil \vec{F}



1.4 Force qui travaille /0.5

Seul le poids travaille, la force exercée par le fil est perpendiculaire au déplacement et ne travaille donc pas.

1.5 Énergie mécanique du système /0.5

La force \vec{F} ne travaillant pas, le poids étant une force à caractère conservatif, il en résulte que l'énergie mécanique du système est conservée.

1.6 Expression du poids /0.5

$$\vec{P} = m g \vec{u}_z$$

1.7 $E_p(z)$ /2

$$\vec{P} = - \frac{dE_p}{dz} \vec{u}_z \Rightarrow \frac{dE_p}{dz} = - m g \Rightarrow E_p = - m g z + K$$

$$\text{avec } E_p(R) = 0 \Rightarrow K = m g R \Rightarrow E_p = m g (R - z)$$

1.8 $z = f(r, \theta)$ et $E_p = g(\theta)$ /2

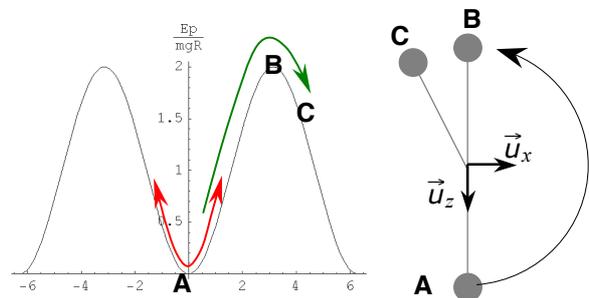
$$z = z_M = R \cos \theta \Rightarrow E_p = m g R (1 - \cos \theta) \quad \text{on a bien } E_p(\theta = 0) = 0$$

1.9 E_p/mgR /0.5

$$\frac{E_p}{mgR} = 1 - \cos \theta$$

1.10 Description du mouvement /3 (1,1,1)

- Si $E_p > 2 mgR$, alors la bille est capable d'accéder à la position d'énergie potentielle maximale, c.a.d. pour $\theta = \pi$ (position B) tout en disposant encore d'énergie cinétique de telle sorte que θ devient $> \pi$ (position C)
- Si $E_p < 2 mgR$, la bille va osciller autour de la position d'équilibre ($\theta = 0$ - position A)
- Positions d'équilibre : A ($\theta = 0$) stable, B ($\theta = \pi$) instable



1.11 E_c à $t = 0$, v à $t = 0$ /1.5

$$E_m = 2 mgR = E_c + E_p$$

$$E_c(0) = E_m(0) - E_p(0) = 2 mgR = \frac{1}{2} m v_0^2 \Rightarrow v_0 = 2 \sqrt{gR} \quad \text{avec } [\sqrt{gR}] = L^1 T^{-1}$$

1.12 v à $t = 0$ /0.5

$$v_0 = 2 \text{ m s}^{-1}$$

PARTIE 2 /16

2.1 Pente /1

$$\sin\theta = \Delta h / \Delta \ell = (1804 - 717) / 13800 = 0.07877 \approx \theta (0.07885) \text{ soit environ } 4.5^\circ$$

2.2 Dimensions de C_x et f_D /2

$$[F_{\text{AIR}}] = \text{M L T}^{-2} = [\rho_{\text{air}}] \cdot [C_x] \cdot [S] \cdot [v^2] = \text{M L}^{-3} \cdot \text{L}^2 \cdot \text{L}^2 \text{T}^{-2} \cdot [C_x] \Rightarrow [C_x] = 1$$

$$[F_{\text{FR}}] = \text{M L T}^{-2} = [f_D] \cdot [m] \cdot [g] = [f_D] \cdot \text{M} \cdot \text{L T}^{-2} \Rightarrow [f_D] = 1$$

2.3 Hauteur maximale sans frottements /2

On peut utiliser la conservation de l'énergie mécanique entre les points A ($z = 0$) et B ($z = h$)

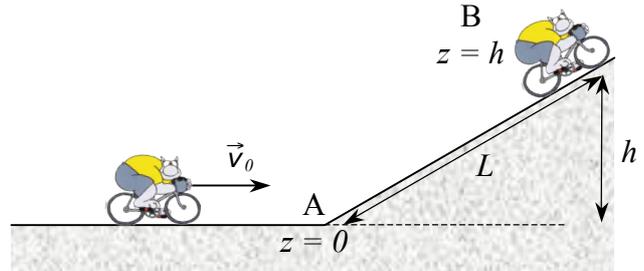
On choisit arbitrairement $E_p(z = 0) = 0$

Dans ce cas, au point A:

$$E_m(\text{A}) = E_p(\text{A}) + E_c(\text{A}) = 0 + \frac{1}{2} m v_0^2$$

Le cycliste atteint sa hauteur maximale avec une vitesse nulle :

$$E_m(\text{B}) = E_p(\text{B}) + E_c(\text{B}) = mgh + 0$$



On en déduit la hauteur maximale $h = v_0^2 / 2g$

$$\text{A.N. : } v_0 = 43.2 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1} \text{ soit } v_0 = 12 \text{ m s}^{-1}; \quad h = 7.34 \text{ m}$$

2.4 Intensité des forces F_{AIR} et F_{FR} /1

$$F_{\text{AIR}} = \frac{1}{2} \cdot \rho_{\text{air}} \cdot C_x \cdot S \cdot v_0^2 = 0.5 \cdot 1.2 \cdot 0.4 \cdot 144 = 34.56 \text{ N}$$

$$F_{\text{FR}} = f_D m g = 0.01 \cdot 70 \cdot 9.81 = 6.87 \text{ N}$$

2.5 Hauteur maximale avec frottements /2

Le théorème de l'énergie mécanique stipule que la variation d'énergie mécanique est égale au travail des forces non-conservatives sur la distance L (voir dessin ci-dessus) :

$$\Delta E_m = E_m^{\text{finale}} - E_m^{\text{initiale}} = E_m(\text{B}) - E_m(\text{A}) = W_{F_{\text{NC}}}$$

$$\Leftrightarrow [E_p(\text{B}) + E_c(\text{B})] - [E_p(\text{A}) + E_c(\text{A})] = \vec{F}_{\text{FR}} \cdot \vec{AB}$$

$$\Leftrightarrow (m g z_B + 0) - (m g z_A + \frac{1}{2} m v_0^2) = -f_D m g L$$

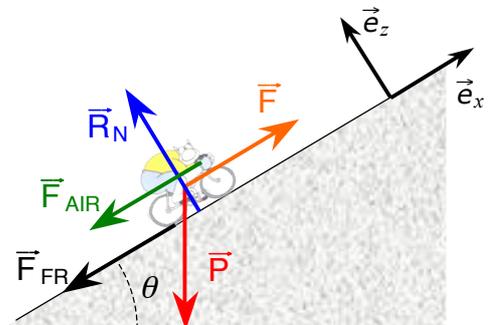
$$\Leftrightarrow m g h - \frac{1}{2} m v_0^2 = -f_D m g L \quad \text{avec } h = z_B - z_A = L \sin\theta$$

$$\Rightarrow L = \frac{v_0^2}{2g (\sin\theta + f_D)} = \frac{144}{2 \cdot 9.81 \cdot (0.079 + 0.01)} = 82.68 \text{ m} \quad \text{d'où } h = 6.51 \text{ m}$$

2.6 Forces auxquelles est soumis le cycliste /1

La bille est soumise à :

- son poids $\vec{P} = m \vec{g}$
- la force exercée par le cycliste \vec{F}
- la force de réaction du sol \vec{R}_N
- la résistance de l'air \vec{F}_{AIR}
- les forces de frottement liés au contact des roues sur le sol \vec{F}_{FR}



2.7 Relation fondamentale de la dynamique /3

$$\vec{P} + \vec{F} + \vec{R}_N + \vec{F}_{\text{AIR}} + \vec{F}_{\text{FR}} = \vec{0}$$

$$\text{Selon } \vec{e}_x : \quad -P \cdot \sin\theta + F + 0 - F_{\text{AIR}} - F_{\text{FR}} = 0$$

$$\text{Selon } \vec{e}_z : \quad -P \cdot \cos\theta + R_N = 0$$

2.8 Vitesse de parcours /1

$$v = \frac{\Delta \ell}{\Delta t} \quad \text{A.N. : } v = \frac{13\,800}{40 \cdot 60} = 5.75 \text{ m s}^{-1}$$

2.9 Travail effectué par le cycliste /2

Du bas de la pente (A) au sommet (B), le cycliste fournit l'effort :

$$W = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{\ell} = \vec{F} \cdot \vec{\Delta \ell} = F \cdot \Delta \ell \quad \text{avec } F = P \cdot \sin \theta + F_{\text{AIR}} + F_{\text{FR}}$$

$$\Rightarrow W = (P \cdot \sin \theta + F_{\text{AIR}} + F_{\text{FR}}) \cdot \Delta \ell$$

$$\Leftrightarrow W = (m g \cdot \sin \theta + \frac{1}{2} \cdot \rho_{\text{air}} \cdot C_x \cdot S \cdot v^2 + f_D m g) \cdot \Delta \ell$$

$$W = (70 \cdot 9.81 \cdot (1804 - 717)/13800 + 0.5 \cdot 1.2 \cdot 0.4 \cdot 5.75^2 + 0.01 \cdot 70 \cdot 9.81) \cdot 13800$$

$$W = 950\,710 \text{ J}$$

2.10 Puissance du cycliste /1

$$P = \frac{W}{\Delta t} = (m g \cdot \sin \theta + \frac{1}{2} \cdot \rho_{\text{air}} \cdot C_x \cdot S \cdot v^2 + f_D m g) \cdot \frac{\Delta \ell}{\Delta t} = m g \cdot (\sin \theta + f_D) \cdot v + \frac{1}{2} \cdot \rho_{\text{air}} \cdot C_x \cdot S \cdot v^3$$

$$P = 396 \text{ W}$$